



Linux SID 开发指南

版本号: 2.8
发布日期: 2025.03.26

版本历史

版本号	日期	制/修订人	内容描述
1.0	2020.7.19	AWA1835	初始版本
2.0	2020.11.11	AWA1538	适配 linux-5.4 平台。
2.1	2022.03.04	AWA1832	更新函数说明。
2.1	2022.03.04	AWA1832	此文档今后只支持内核版本为 Linux-5.4 及之后的平台。
2.2	2022.03.08	AWA1768	修改 sid 的源码路径。
2.3	2023.11.25	XAA0248	修改格式问题。
2.4	2024.07.15	XAA0175	修改部分格式问题，优化有歧义的内容，增加章节“动态调试接口”。
2.5	2024.10.18	XAA0190	1. 增加第 6 章节“FAQ”
2.6	2024.12.09	XAA0190	1. 修改第 6 章节“FAQ”格式
2.7	2025.02.11	XAA0190	1. 修改 2.3 章节，模块 device tree 配置内容 2. 修改第 3 章节，关键数据结构内容 3. 修改第 4 章节内部函数接口
2.8	2025.03.26	XAA0190	1. 修改 2.3 章节，模块 device tree 配置内容

目 录

1	前言	1
1.1	编写目的	1
1.2	适用范围	1
1.3	相关人员	1
1.4	术语、定义、缩略语	1
2	模块描述	2
2.1	模块功能	2
2.1.1	Chip ID 功能	2
2.1.2	SoC Version 功能	2
2.1.3	Efuse 功能	2
2.1.4	一些状态位	3
2.2	模块位置	3
2.3	模块 device tree 配置说明	3
2.4	模块源码结构	4
2.5	内核配置	5
2.5.1	SID 驱动	5
2.5.2	sysinfo 驱动	5
3	模块设计	6
3.1	结构框图	6
3.2	关键数据定义	6
3.2.1	常量及宏定义	6
3.2.1.1	key 的名称定义	6
3.2.2	关键数据结构	7
3.2.2.1	soc_ver_map	7
3.2.2.2	soc_ver_reg	8
3.2.3	全局变量	8
3.3	模块流程设计	8
3.3.1	SoC 信息读取流程	8
3.3.2	Efuse Key 读取流程	9
4	接口设计	10
4.1	接口函数	10
4.1.1	s32 sunxi_get_platform(s8 *buf, s32 size)	10
4.1.2	int sunxi_get_soc_chipid(u8 *chipid)	10
4.1.3	int sunxi_get_serial(u8 *serial)	10
4.1.4	sunxi_get_soc_chipid_str(char *serial)	11
4.1.5	int sunxi_get_soc_ft_zone_str(char *serial)	11

4.1.6	int sunxi_get_soc_rotpk_status_str(char *status)	11
4.1.7	int sunxi_soc_is_secure(void)	11
4.1.8	unsigned int sunxi_get_soc_bin(void)	12
4.1.9	unsigned int sunxi_get_soc_ver(void)	12
4.1.10	s32 sunxi_efuse_readn(void *key_name, void *buf, u32 n)	12
4.2	内部函数	13
4.2.1	static s32 sunxi_sid_get_base(struct device_node **pnode, void __iomem **base, s8 *compatible, u32 sec)	13
4.2.2	static void sunxi_sid_put_base(struct device_node *pnode, void __iomem *base, u32 sec)	13
4.2.3	static u32 sid_rd_bits(s8 *name, u32 offset, u32 shift, u32 mask, u32 sec)	13
5	可测试性	15
5.1	sysfs 调试接口	15
5.2	动态调试接口	15
5.3	应用层调用示例	15
6	FAQ	17

1 前言

1.1 编写目的

介绍 Linux 内核中基于 Sunxi 硬件平台的 SID 模块驱动的详细设计，为软件编码和维护提供基础。

1.2 适用范围

内核版本为 Linux-5.4 及之后的平台。

1.3 相关人员

SID 驱动、Efuse 驱动、Sysinfo 驱动的维护、应用开发人员等。

1.4 术语、定义、缩略语

表 1-1: 术语表

术语或缩略	描述
Efuse	Electronic Fuse，电子熔丝
SID	Security ID，特指 AW SoC 中的 SID 模块
Sysinfo	一个字符型设备驱动，用于方便用户空间获取、调试 SID 信息
sunxi	指 Allwinner 的一系列 SOC 硬件平台。

2 模块描述

2.1 模块功能

SID 提供的功能可以分为四大部分：ChipID、SoC Version、Efuse 功能，以及一些状态位。

2.1.1 Chip ID 功能

对于全志的 SoC 来说，ChipID 用于该 SoC 的唯一标识，如 A83 的 ChipID 用于标识任一颗 A83 SoC 在所有的 A83 中是唯一的（目前仅保证同一型号 SoC 中的 ChipID 唯一）。

ChipID 由 4 个 word（16 个 byte）组成，共 128bit，通常放在 Efuse（见 2.1.3 节）的起始 4 个 word。

2.1.2 SoC Version 功能

严格讲 SoC Version 包含两部分信息：

1. Bonding ID，表示不同封装。
2. Version，表示改版编号。

📖 说明

这两个信息所在的寄存器不一定都在 SID 模块内部，且各平台位置不一，但软件上为了统一管理，都归属为 SID 模块。

BSP 会返回这两个信息的组合值，由应用去判断和做出相应的处理。

2.1.3 Efuse 功能

对软件来说，Efuse 中提供了一个可编程的永久存储空间，特点是每一位只能写一次（从 0 写为 1）。

Efuse 接口方式：Efuse 容量大于 512bit 采用 SRAM 方式。带有 SRAM 的硬件结构示意图如下：

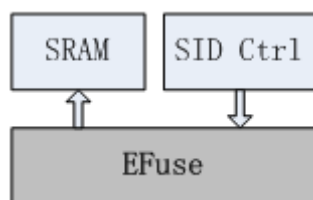


图 2-1: 带有 SRAM 的 SID 模块硬件结构

2.1.4 一些状态位

Secure Enable 标志位。

1. 标明当前系统的 Security 属性是否打开，即是否运行了 SecureBoot 和 SecureOS。
2. 芯片 SecureEnable 状态位通常保存在 SID 模块的 0xa0 寄存器（Secure Mode Status Register）。

2.2 模块位置

SID 是一个比较独立的模块，在 Linux 内核中没有依赖其他子系统，在 Sunxi 平台存放在 {SDK}/bsp/drivers/sid/ 目录中。SID 为其他模块提供 API 的调用方式。关系如下图：

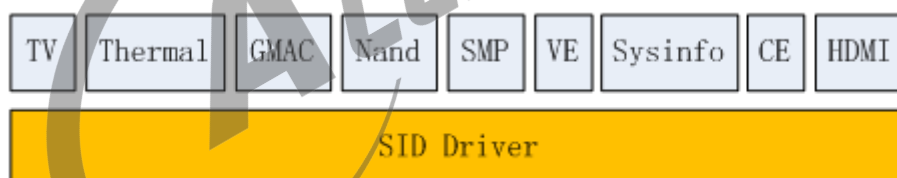


图 2-2: SID 与其他模块的关系

- TV、Thermal、GMAC 的校准参数保存在 SID 中
- Nand、SMP、VE 需要读取 SoC Version
- CE 和 HDMI 会用到 SID 中的一些 Key
- Sysinfo 比较特殊。它是为了方便用户空间获取、调试 SID 信息，而专门设计的一个字符型设备驱动

2.3 模块 device tree 配置说明

在 soc 级的 **dtsti** 文件中配置了寄存器地址等共性信息。soc 级的 **dtsti** 文件的路径为：\${SDK}/bsp/configs/{linux-ver}/{CHIP}.dtsti。其中 {CHIP} 为研发代号，如 sun50iw10p1。

以sun50iw10p1为例，需要在sun50iw10p1.dtsi中包含如下配置：

```
sid@3006000 {
    compatible = "allwinner,sun50iw10p1-sid", "allwinner,sunxi-sid";
    reg = <0x0 0x03006000 0 0x1000>;
    #address-cells = <1>;
    #size-cells = <1>;
    non-secure-maxoffset = <0x80>;
    non-secure-maxlen = <0x20>;

    secure_status {
        reg = <0x0 0>;
        offset = <0xa0>;
        size = <0x4>;
    };
    chipid {
        reg = <0x0 0>;
        offset = <0x200>;
        size = <0x10>;
    };
    rotpk {
        reg = <0x0 0>;
        offset = <0x140>;
        size = <0x20>;
    };
};

sram_ctrl: sram_ctrl@3200000 {
    compatible = "allwinner,sram_ctrl";
    reg = <0x0 0x03200000 0 0x184>;
    soc_ver {
        offset = <0x24>;
        mask = <0x7>;
        shift = <0>;
    };
};
```

在 dts 的 sid 节点下增加子节点secure_status, chipid, rotpk，就可以用 sysfs 节点key_info来访问：

```
console:/ # echo secure_status > /sys/class/sunxi_info/key_info; cat /sys/class/sunxi_info/key_info
console:/ # 1
```

sram_ctrl 节点用于 soc_version 功能的配置，直接使用即可，无需更改

2.4 模块源码结构

SID 驱动的源码如下：

```
{SDK}/bsp/
├── include/
│   └── sunxi-sid.h
├── drivers/smc/
│   └── sunxi-sysinfo.c
└── drivers/sid/
    ├── Kconfig
    └── Makefile
```

└─ sunxi-sid.c

2.5 内核配置

2.5.1 SID 驱动

SID 驱动的内核配置项为CONFIG_AW_SID。此配置项一般默认打开，不需要重新配置。

若要配置，可在 SDK 根目录执行./build.sh menuconfig：

```
Allwinner BSP
└─> Device Drivers
    └─> SID Drivers
        └─> Allwinner SID Support
```

2.5.2 sysinfo 驱动

若要在用户空间通过 sysfs 访问 efuse 里的值，则需要打开 sysinfo 驱动。对应的配置项为CONFIG_AW_SYS_INFO，驱动代码为drivers/smc/sunxi-sysinfo.co

若要配置，可在 SDK 根目录执行./build.sh menuconfig：

```
Allwinner BSP
└─> Device Drivers
    └─> SMC Drivers
        └─> Allwinner System Info Driver
```

3 模块设计

3.1 结构框图

SID 驱动内部的功能划分如下图所示：



图 3-1: SID 驱动的内部结构

总体上，SID 驱动内部可以分为两大部分：

1. SID Register RW，封装了对寄存器按位读取的接口，以及获取指定 compatible 的模块基地址等。
2. SID Api，以 API 的方式提供一些功能接口：获取 Key、获取 SoC Version、获取 SecureEnable、获取 ChipID 等。

3.2 关键数据定义

3.2.1 常量及宏定义

3.2.1.1 key 的名称定义

在获取 Key 的时候，调用者需要知道 Key 的名称，以此作为索引的依据。Key 名称详见 `sunxi-sid.h`：

```
#define EFUSE_CHIPID_NAME    "chipid"
#define EFUSE_BROM_CONF_NAME "brom_conf"
#define EFUSE_BROM_TRY_NAME  "brom_try"
#define EFUSE_THM_SENSOR_NAME "thermal_sensor"
#define EFUSE_FT_ZONE_NAME   "ft_zone"
#define EFUSE_TV_OUT_NAME    "tvout"
#define EFUSE_OEM_NAME       "oem"
```

```
#define EFUSE_WR_PROTECT_NAME    "write_protect"
#define EFUSE_RD_PROTECT_NAME    "read_protect"
#define EFUSE_IN_NAME            "in"
#define EFUSE_ID_NAME            "id"
#define EFUSE_ROTPK_NAME         "rotpk"
#define EFUSE_SSK_NAME           "ssk"
#define EFUSE_RSSK_NAME          "rssk"
#define EFUSE_HDCP_HASH_NAME     "hdcp_hash"
#define EFUSE_HDCP_PKF_NAME      "hdcp_pkf"
#define EFUSE_HDCP_DUK_NAME      "hdcp_duk"
#define EFUSE_EK_HASH_NAME       "ek_hash"
#define EFUSE_SN_NAME            "sn"
#define EFUSE_NV1_NAME           "nv1"
#define EFUSE_NV2_NAME           "nv2"
#define EFUSE_BACKUP_KEY_NAME     "backup_key"
#define EFUSE_RSAKEY_HASH_NAME    "rsakey_hash"
#define EFUSE_RENEW_NAME         "renewability"
#define EFUSE_OPT_ID_NAME        "operator_id"
#define EFUSE_LIFE_CYCLE_NAME     "life_cycle"
#define EFUSE_JTAG_SECU_NAME      "jtag_security"
#define EFUSE_JTAG_ATTR_NAME      "jtag_attr"
#define EFUSE_CHIP_CONF_NAME      "chip_config"
#define EFUSE_RESERVED_NAME      "reserved"
#define EFUSE_RESERVED2_NAME     "reserved2"
/* For KeyLadder */
#define EFUSE_KL_SCK0_NAME        "keyladder_sck0"
#define EFUSE_KL_KEY0_NAME        "keyladder_master_key0"
#define EFUSE_KL_SCK1_NAME        "keyladder_sck1"
#define EFUSE_KL_KEY1_NAME        "keyladder_master_key1"
```

📖 说明

并非sunxi-sid.h里的所有 key 都能访问。一般可以访问的已经在 dts 定义。

3.2.2 关键数据结构

3.2.2.1 soc_ver_map

用于管理多个 SoC 的 Version 信息，方便用查表的方式实现 SoC Version API。其中有两个分量：

1. id，即 BondingID；
2. rev[]，用于保存 BondingID 和 Version 的各种组合值。

```
#define SUNXI_VER_MAX_NUM 8
struct soc_ver_map {
    u32 id;
    u32 rev[SUNXI_VER_MAX_NUM];
};
```

对于一个 SoC 定义一个 soc_ver_map 结构数组，使用 id 和不同 Version 在 rev[] 中查找对应的组合值。

3.2.2.2 soc_ver_reg

SoC Version、BondingID、SecureEnable 的存储位置因 SoC 而异，所以定义了一个结构来记录这类信息的位置，包括属于那个模块（基地址）、偏移、掩码、位移等。定义见sunxi-sid.c：

```
#define SUNXI_SOC_ID_INDEX 1
#define SUNXI_SECURITY_ENABLE_INDEX 2
struct soc_ver_reg {
    u32 offset;
    u32 mask;
    u32 shift;
    struct soc_ver_map ver_map;
};
```

每个 SoC 会定义一个 soc_ver_reg 数组，目前各元素的定义如下：

1. SoC Version 信息在寄存器中的位置。
2. BondingID 信息在寄存器中的位置。
3. SecureEnable 信息在寄存器中的位置。

3.2.3 全局变量

定义几个 static 全局变量，用于保存解析后的 ChipID、SoC_Ver 等信息。

```
static unsigned int sunxi_soc_chipid[4];
static unsigned int sunxi_serial[4];
static int sunxi_soc_secure;
static unsigned int sunxi_soc_bin;
static unsigned int sunxi_soc_ver;
```

3.3 模块流程设计

3.3.1 SoC 信息读取流程

本节中，这里把 SoC Ver、ChipID、SecureEnable 信息统称为“SoC 信息”，因为他们的读取过程非常相似。都是遵循以下流程：

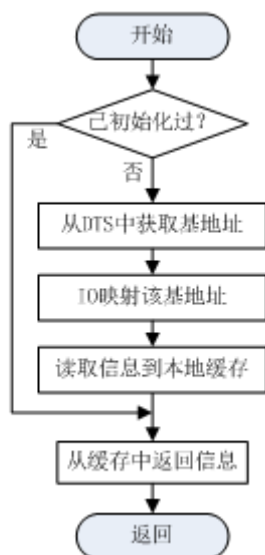


图 3-2: SoC 信息读取流程

3.3.2 Efuse Key 读取流程

在读取 Efuse 中 Key 的时候，需要判断是否存在、以及访问权限，过程稍微复杂些，用以下流程图进行简单说明。

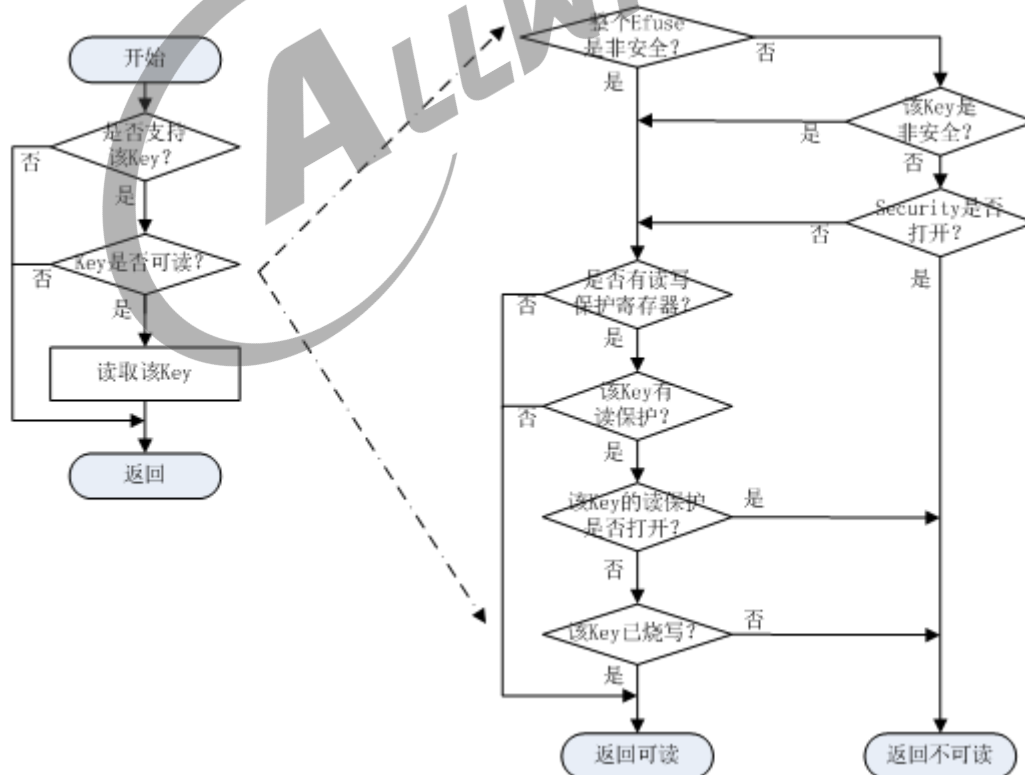


图 3-3: Efuse Key 的读取流程

4 接口设计

4.1 接口函数

4.1.1 s32 sunxi_get_platform(s8 *buf, s32 size)

- 作用：获取 SoC 平台的名称，实际上是一个 BSP 研发代号，如sun8iw11。
- 参数：
 - buf: 用于保存平台名称的缓冲区。
 - size: buf的大小。
- 返回：
 - 返回buf中平台名称的实际拷贝长度（如果size/小于名称长度，返回size）。

4.1.2 int sunxi_get_soc_chipid(u8 *chipid)

- 作用：获取 SoC 的 ChipID（从 Efuse 中读到的原始内容，包括数据内容和顺序）。
- 参数：
 - chipid: 用于保存 ChipID 的缓冲区。
- 返回：
 - 会返回0，无实际意义。

4.1.3 int sunxi_get_serial(u8 *serial)

- 作用：获取 SoC 的序列号（由 ChipID 加工而来）。
- 参数：
 - serial: 用于保存序列号的缓冲区。
- 返回：
 - 会返回0，无实际意义。

4.1.4 sunxi_get_soc_chipid_str(char *serial)

- 作用：获取 SoC 的 ChipID 的第一个字节，要求转换为字符串格式。
- 参数：
 - serial：用于打印 ChipID 第一个字节的缓冲区。
- 返回：
 - 只会返回8（4个字节的十六进制打印长度），无实际意义。

4.1.5 int sunxi_get_soc_ft_zone_str(char *serial)

- 作用：获取 FZ ZONE 的最后一个字节，要求转换为字符串格式。
- 参数：
 - serial：用于打印 ChipID 第一个字节的缓冲区。
- 返回：
 - 只会返回8（4个字节的十六进制打印长度），无实际意义。

4.1.6 int sunxi_get_soc_rotpk_status_str(char *status)

- 作用：获取 rotpk 的状态，是否烧码。
- 参数：
 - status：用于记录是否烧码的缓冲区；0，未烧；1，已烧。
- 返回：
 - %d的长度，无实际意义。

4.1.7 int sunxi_soc_is_secure(void)

- 作用：获取整个系统的 Secure 状态，即安全系统是否启用。
- 参数：
 - 无。
- 返回：
 - 0，未启用安全系统；1，启用。

4.1.8 unsigned int sunxi_get_soc_bin(void)

- 作用：用于芯片分 bin，部分 SoC 平台才支持。
- 参数：
 - 无。
- 返回：
 - 0: fail。
 - 1: normal。
 - 2: faster。
 - 3: fastest。

4.1.9 unsigned int sunxi_get_soc_ver(void)

- 作用：获取 SoC 的版本信息。
- 参数：
 - 无。
- 返回：
 - 返回一个十六进制的编号，需要调用者去判断版本号然后做出相应的处理。详情参看 dts 的 sid 节点。

4.1.10 s32 sunxi_efuse_readn(void *key_name, void *buf, u32 n)

- 作用：读取 Efuse 中的一个 key 信息。
- 参数：
 - key_name - Key 的名称，定义详见 sunxi-sid.h。
 - buf - 用于保存 Key 值的缓冲区。
 - size - buf 的大小。
- 返回：
 - 0: success。
 - other: fail。

4.2 内部函数

4.2.1 static s32 sunxi_sid_get_base(struct device_node **pnode, void __iomem **base, s8 *compatible, u32 sec)

- 作用：从 dts 中获取指定模块的寄存器基地址。
- 参数：
 - pnode - 用于保存获取到的模块 node 信息。
 - base - 用于保存获取到的寄存器基地址。
 - compatible - 模块名称，用于匹配 dts 中的模块。
- 返回：
 - 0: SUCCESS。
 - other: fail。

4.2.2 static void sunxi_sid_put_base(struct device_node *pnode, void __iomem *base, u32 sec)

- 作用：释放一个模块的基地址。
- 参数：
 - pnode - 保存模块 node 信息。
 - base - 该模块的寄存器基地址。
- 返回：
 - 无。

4.2.3 static u32 sid_rd_bits(s8 *name, u32 offset, u32 shift, u32 mask, u32 sec)

- 作用：从一个模块的寄存器中，读取指定位置的 bit 信息。
- 参数：
 - name - 模块名称，用于匹配 DTS 中的模块。
 - offset - 寄存器相当于基地址的偏移。
 - shift - 该 bit 在寄存器中的位移。
 - mask - 该 bit 的掩码值。
- 返回：

- 0: fail。
- other: 获取到的实际 bit 信息。



5 可测试性

5.1 sysfs 调试接口

1. /sys/class/sunxi_info/sys_info 此节点文件可以打印出一些 SoC 信息，包括版本信息、ChipID 等。

```
# cat /sys/class/sunxi_info/sys_info
sunxi_platform : sun50iw10p1           // 当前硬件平台信息
sunxi_secure   : secure                // 当前系统是否安全固件
sunxi_chipid   : 00000000000000000000000000000000 // 当前板卡对应的chipid
```

2. /sys/class/sunxi_info/key_info 此节点用于获取指定名称的 Key 信息。方法是先写入一个 Key 名称，然后就可以读取到 Key 的内容。

```
# echo chipid > /sys/class/sunxi_info/key_info
# cat /sys/class/sunxi_info/key_info
0xf1c1b200: 0x00000400
0xf1c1b204: 0x00000000
0xf1c1b208: 0x00000000
0xf1c1b20c: 0x00000000
```

5.2 动态调试接口

SID 驱动使用动态调试接口（比如 `pr_debug()`）来打印部分调试信息。若要查看这部分打印信息，请按如下步骤执行：1. 打开内核配置中的 `CONFIG_DYNAMIC_DEBUG` 宏。2. 在小机端，使能指定的 debug 信息：

```
# 挂载 debugfs:
mount -t debugfs none /sys/kernel/debug/

# 打开指定文件的动态 debug（+p 表示打开，-p 表示关闭）：
echo "file sunxi-sid.c +p" > /sys/kernel/debug/dynamic_debug/control

# 打开指定行的动态 debug:
echo "file sunxi-sid.c line 154 +p" > /sys/kernel/debug/dynamic_debug/control
```

5.3 应用层调用示例

应用层可通过设备节点 `/dev/sunxi_soc_info` 读取 efuse 信息，具体使用可参考下述 demo

表 5-1: ioctl 命令含义表

cmd	含义
CHECK_SOC_SECURE_ATTR	read soc secure attr informations
CHECK_SOC_VERSION	read soc version informations
CHECK_SOC_BONDING	read soc bonding informations
CHECK_SOC_CHIPID	read chipid informations
CHECK_SOC_CHIPID_ORIGIN	read origin chipid informations
CHECK_SOC_FT_ZONE	read ft_zone informations

```
enum {  
    CHECK_SOC_SECURE_ATTR,  
    CHECK_SOC_VERSION,  
    CHECK_SOC_BONDING = 3,  
    CHECK_SOC_CHIPID,  
    CHECK_SOC_FT_ZONE,  
    CHECK_SOC_CHIPID_ORIGIN = 8,  
};  
  
//打开设备节点  
  
fd = open("/dev/sunxi_soc_info",O_RDONLY);  
if (fd < 0){  
    printf("open /dev/sunxi_soc_info failed!");  
    return -1;  
}  
  
//通过ioctl读取efuse信息  
ret = ioctl(fd,cmd,buf);  
  
if (ret < 0) {  
    printf("ioctl err!\n");  
    close(fd);  
    return ret;  
}
```

6 FAQ

1. 若系统无法访问 efuse 信息, 应如何处理?

答案：针对部分产品，当启用安全系统后，Non-Secure 空间将无法访问大部分的 Efuse 信息，这个时候需要通过 SMC 指令来读取这些 Key 信息。此时不能再使用普通的寄存器读接口，而需要调用 SMC 接口：`int sunxi_smc_readl(phys_addr_t addr)`。目前，`sunxi_smc_readl()`的实现现在在 `bsp/drivers/smc/sunxi-smc.c`。



著作权声明

版权所有 © 2025 珠海全志科技股份有限公司。保留一切权利。

本文档及内容受著作权法保护，其著作权由珠海全志科技股份有限公司（“全志”）拥有并保留一切权利。

本文档是全志的原创作品和版权财产，未经全志书面许可，任何单位和个人不得擅自摘抄、复制、修改、发表或传播本文档内容的部分或全部，且不得以任何形式传播。

商标声明

、 全志科技、（不完全列举）均为珠海全志科技股份有限公司的商标或者注册商标。在本文档描述的产品中出现的其它商标，产品名称，和服务名称，均由其各自所有人拥有。

免责声明

您购买的产品、服务或特性应受您与珠海全志科技股份有限公司（“全志”）之间签署的商业合同和条款的约束。本文档中描述的全部或部分产品、服务或特性可能不在您所购买或使用的范围内。使用前请认真阅读合同条款和相关说明，并严格遵循本文档的使用说明。您将自行承担任何不当使用行为（包括但不限于如超压，超频，超温使用）造成的不利后果，全志概不负责。

本文档作为使用指导仅供参考。由于产品版本升级或其他原因，本文档内容有可能修改，如有变更，恕不另行通知。全志尽全力在本文档中提供准确的信息，但并不确保内容完全没有错误，因使用本文档而发生损害（包括但不限于间接的、偶然的、特殊的损失）或发生侵犯第三方权利事件，全志概不负责。本文档中的所有陈述、信息和建议并不构成任何明示或暗示的保证或承诺。

本文档未以明示或暗示或其他方式授予全志的任何专利或知识产权。在您实施方案或使用产品的过程中，可能需要获得第三方的权利许可。请您自行向第三方权利人获取相关的许可。全志不承担也不代为支付任何关于获取第三方许可的许可费或版税（专利税）。全志不对您所使用的第三方许可技术做出任何保证、赔偿或承担其他义务。